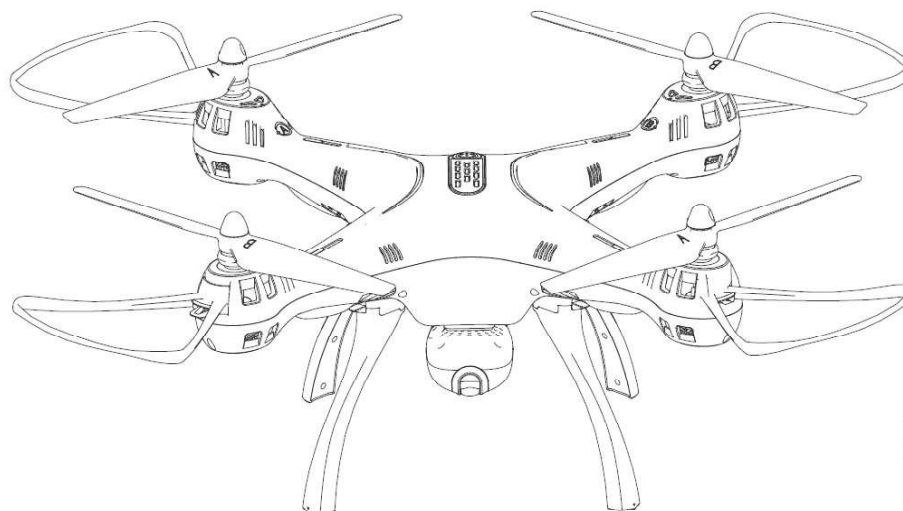


X *GYRO REMOTE CONTROL SERIES*
8PRO 2.4G 
QUADROCOPTER ZDALNIE STEROWANY 4CH 2,4G



BC

INSTRUKCJA OBSŁUGI

CECHY PRODUKTU:

- 4-osiowy konstrukcja zapewniający lepsze sterowanie i kontrolę lotu, zarówno w pomieszczeniach jak i na świeżym powietrzu.
- 6-osiowy system żyroskopowy pomaga w zachowaniu równowagi.
- Modułowa struktura maszyny ułatwia składanie i konserwację.
- Posiada funkcje przewrotki 3D. Naprowadzania GPS, auto-powrotu, auto-start/lądowanie, funkcję headless i zawisu.
- Nowa funkcja obrotowej kamery.
- Transfer obrazu z kamery w czasie rzeczywistym.

Bezpieczeństwo

1. Małe elementy śmigłowca powinny być przechowywane poza zasięgiem małych dzieci.
2. Siła ciągu śmigieł quadcoptera jest znaczna. Z tego też powodu podczas lotu nie powinno wychylać się drążków sterowania zbyt gwałtownie. Pomoże to uniknąć utraty kontroli nad pojazdem, co może skutkować jego uszkodzeniem.
3. Po locie nadajnik powinien zostać wyłączony, a akumulator odpięty od quadcoptera.
4. Akumulator należy trzymać z dala od otwartego ognia i innych źródeł ciepła.
5. Podczas lotu należy zachować odległość minimum 2-3 metrów od ludzi czy zwierząt, by uniknąć obrażeń, mogących powstać w wyniku uderzenia rozpędzonym modelem.
6. Dzieci powinny bawić się śmigłowcem jedynie pod nadzorem osoby dorosłej. Opiekun powinien pilnować, by quadcopter nie odleciał poza zasięg nadajnika.
7. Nie należy ładować baterii do tego nie przeznaczonych. Wkładając baterie należy zwracać uwagę na ich polaryzację. Nie należy mieszać starych baterii z nowymi. Nie należy mieszać ze sobą różnych rodzajów baterii.
8. Przed odłożeniem modelu na dłuższy czas, należy wyjąć akumulator ze śmigłowca i baterie z nadajnika.
9. Nie należy doprowadzać do zwarcia panelu zasilania.
10. Dron powinien być skręcany pod nadzorem osoby dorosłej.
11. Dron nie powinien latać za blisko osób postronnych, innych modeli latających i ponad tłumem (>12 osób).
12. Jeżeli chcesz odłożyć model na dłużej niż 10 dni, postaraj się, aby akumulator był rozładowany do połowy. Znacznie wydłuży to jego żywotność.
13. Ładowarka i akumulator powinny być regularnie sprawdzane pod kątem uszkodzeń. Jeżeli jakieś zostaną dostrzeżone, należy natychmiast zaprzestać użytkowania elementu i wymienić go jak najprędzej.

Warunki lotu

1. Nigdy nie lataj podczas opadów śniegu, deszczu czy przy dużym zamgleniu.
2. Należy latać na otwartej przestrzeni. Wysokie budynki zbrojone stalą mogą zakłócać sygnał GPS, co przełoży się na pogorszenie jakości sterowania.
3. Nie spuszczaaj drona z oczu, nie wlatuj nim za przeszkody, przez które go nie zobaczysz.
4. Nie zbliżaj się dronem do kabli wysokiego napięcia.
5. Dron może nie latać prawidłowo na terenie kół podbiegunowych.

Konserwacja

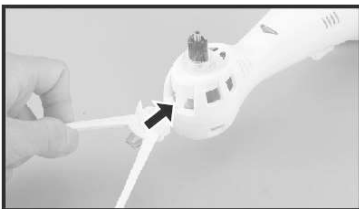
1. Regularnie czyść produkt za pomocą miękkiej, wilgotnej ściereczki.
2. Nie zostawiaj modelu na słońcu/nie wystawiaj na działanie wysokich temperatur
3. Chronić model i nadajnik przed wilgocią.

Zawartość opakowania

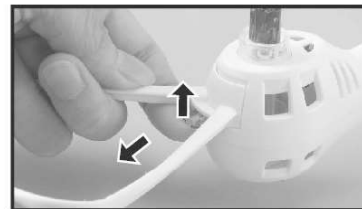
- dron
- pilot
- instrukcja obsługi
- śrubokręt
- czytnik kart
- śmigła zapasowe
- kamera 720p
- klips na telefon
- osłony śmigieł
- ładowarka
- klucz



Montaż osłony śmigieł



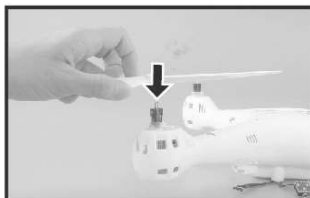
Aby zamontować osłonę śmigieł wystarczy wpiąć ją do ramienia, jak pokazano na obrazku.



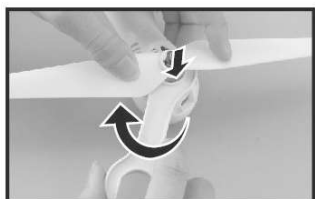
Demontaż jest równie prosty, wystarczy bowiem stanowczo pociągnąć za osłonę do zewnątrz.

Montaż/demontaż śmigieł

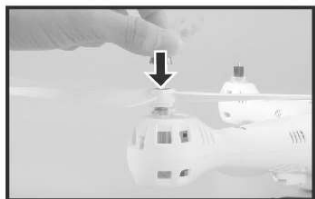
Montaż:



1. Wkładając śmigło, upewnij się, że montujesz odpowiednie śmigło na odpowiednie ramię.

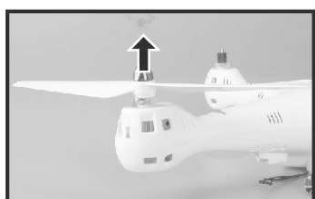


2. Za pomocą dołączonego klucza dokręć nakrętkę znajdującą się pod śmigłem. Po wszystkim przekręć śmigło odwrotnie do ruchu wskazówek zegara (w przypadku śmigła A) lub zgodnie z ruchem wskazówek zegara (w przypadku śmigła B).



3. Umieść nasadkę, jak pokazano na obrazku.

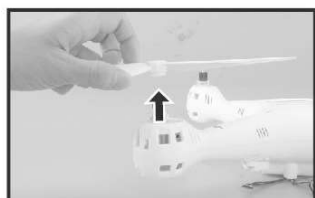
Demontaż:



1. Zdejmij nasadkę.



2. Kluczem odkręć nakrętkę znajdującą się pod śmigłem, następnie dociśnij śmigło. Polucuj śmigło obracając je zgodnie z ruchem wskazówek zegara (w przypadku śmigła A) lub w kierunku przeciwnym do ruchu wskazówek zegara (w przypadku śmigła B).



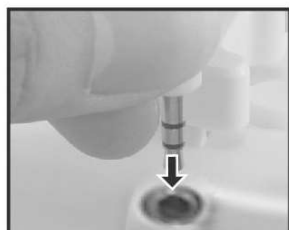
3. Zdejmij śmigło

Montaż kamery

Montaż:

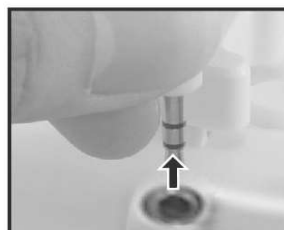


1. Umieść kamerę na miejscu



2. Podłącz kabel kamery do quadcoptera

Demontaż:

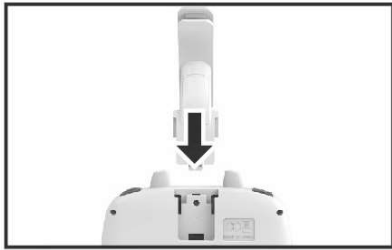


Odcłącz kabel kamery od quadcoptera, następnie dociśnij zatrzask i odczep kamerę.



Montaż/demontaż uchwytu na telefon

Montaż:



1. Przyczep klips wsuwając go do rynienki znajdującej się u góry, na odwrocie pilota.

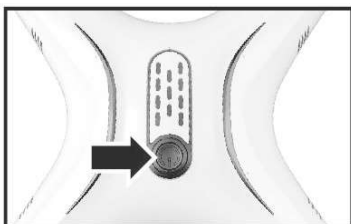
2. Rozwarcie klipsa można z łatwością dostosować do wielkości telefonu.

Demontaż:



1. Delikatnie dociśnij i wysuń klips z rynienki w pilocie.

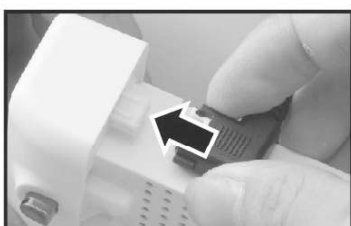
Wymiana i ładowanie akumulatora



1. Wyłącz quadcopter przyciskiem na górze modelu.



2. Wciśnij zatrzask osłony akumulatora i trzymając go pociągnij.



3. Podłącz ładowarkę do akumulatora, a następnie do źródła prądu. Dioda zapali się na czas ładowania i zgaśnie po jego zakończeniu. Całkowite ładowanie trwa ~150min.



4. Po całkowitym naładowaniu z powrotem podepnij akumulator do drona.

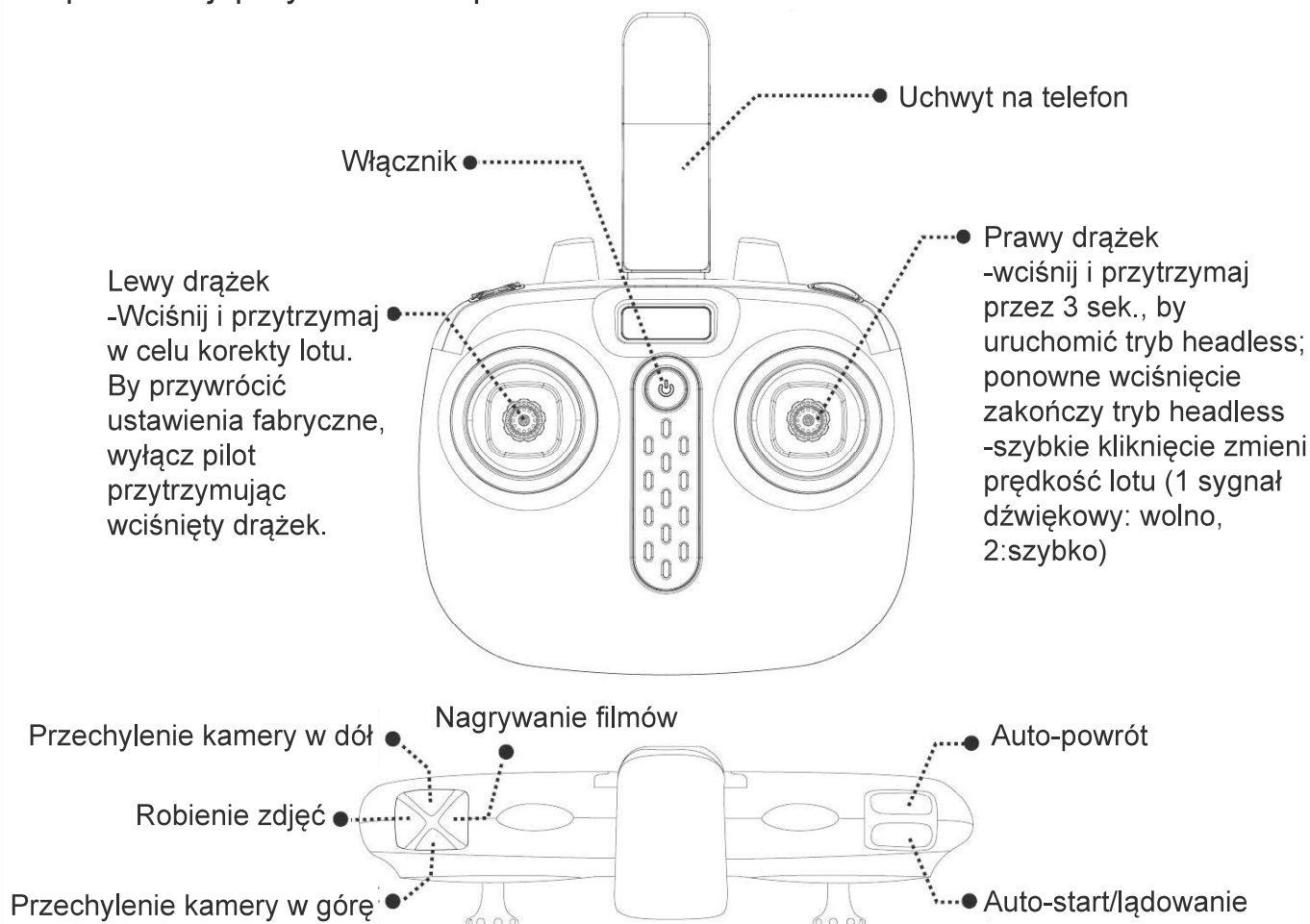
**Czas ładowania: ~150min.
Czas lotu: ~9min.**

Bezpieczne ładowanie:

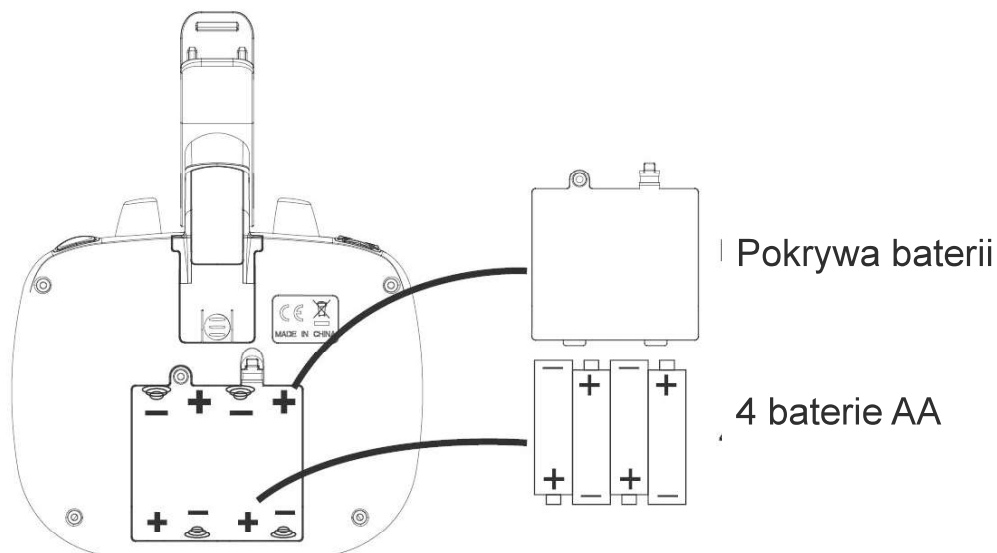
1. Podczas ładowania produkt należy umieścić na suchym podłożu w wentylowanym pomieszczeniu z dala od źródeł ciepła i wybuchowych substancji.
2. Przed ładowaniem należy wyjąć baterie z quadcoptera. Ładować należy pod nadzorem osoby dorosłej.
3. Po locie, poczekaj aż bateria ostygnie, zanim zaczniesz ją ładować, w innym wypadku może napęcznieć lub zająć się ogniem.
4. Używaj tylko załączonego kabla USB. Jeżeli bateria była używana przez długi czas, lub wygląda na napęczniałą, należy ją wymienić.
5. Nieużywana bateria sama zacznie się rozładowywać. Zbyt częste ładowanie i rozładowywanie baterii może skrócić jej żywotność.

Obsługa pilota

Opis funkcji przycisków na pilocie:



Wkładanie baterii do pilota:



Otwórz pokrywę baterii znajdującą się na odwrocie pilota i włóż do środka 4 alkaliczne baterie AA, zwracając uwagę na ich polaryzację.



1. Wkładaj baterie zgodnie z ich polaryzacją.
2. Nie mieszaj nowych baterii ze starymi.
3. Nie mieszaj różnych rodzajów baterii.
4. Nie ładuj baterii nie będących akumulatorkami.

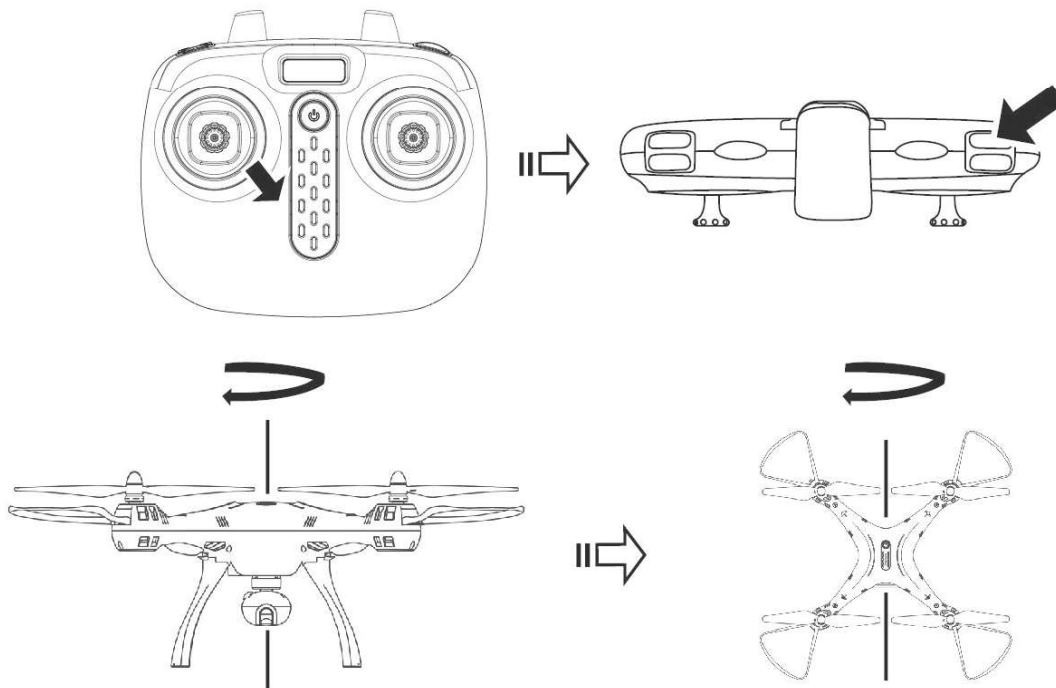
Specjalne funkcje

1. Przygotowania do lotu:

- a) Wybierz odpowiednie miejsce z dużą ilością otwartej przestrzeni.
- b) Włóż baterie do drona i ustaw go na płaskiej, równej powierzchni, dziobem zwróconym do przodu, przytrzymaj włącznik śmigłowca przez 2 sekundy, a następnie go puść. Włącz pilot i wychyl lewy drążek maksymalnie w górę, a następnie maksymalnie w dół. Z pilota dobędą się 2 sygnały dźwiękowe, a dioda przestanie migać i zacznie świecić światłem stałym, będzie to oznaczało pomyślne zakończenie synchronizacji sygnału. (Przed pierwszym lotem należy skalibrować kompas).
- c) Tylne światła drona będą świecić się na pomarańczowo i zaczną migać na zielono po ok. 1 minucie, gdy dron zakończy poszukiwania sygnału satelitarnego. Po 15 sekundach zielona dioda przestanie migać i zacznie świecić światłem stałym, co oznacza, że dronem można latać używając funkcji GPS.
- d) Wychyl lewy drążek w prawy, dolny róg, a prawy drążek w lewy, dolny róg jednocześnie lub wychyl lewy drążek maksymalnie w górę i powróć nim do pozycji środkowej. Śmigła drona zaczną się powoli obracać, co oznacza jego gotowość do lotu.

2. Kalibracja kompasu

Przed pierwszym lotem należy dokonać kalibracji kompasu. Po zakończeniu synchronizacji sygnału, wychyl lewy drążek w prawo, dolny róg i przytrzymując go tam, wciśnij przycisk auto-powrotu (patrz obrazek niżej). Dioda zacznie powoli migać, wówczas należy puścić drążek, unieść drona do góry w pozycji poziomej i obracać go wokół jego osi, dopóki czerwona dioda nie zacznie szybko migać. (około 4 pełnych obrotów). Następnie obróć drona pionowo i obróć wokół jego osi, dopóki dioda nie zacznie świecić stałym światłem (około 4 pełne obroty). Kalibracja została zakończona sukcesem.



Wskazówka:

1. Nigdy nie dokonuj kalibracji kompasu przy źródłach silnego pola magnetycznego i w pomieszczeniach z dużą ilością metalu (np. podziemny parking).
2. Nie dokonuj kalibracji mając przy sobie urządzenia ferromagnetyczne (np. telefon komórkowy)
3. Kompas można skalibrować ponownie, gdy lot drona staje się niestabilny.

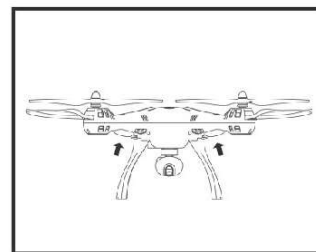
3. Auto-powrót:

Po wciśnięciu przycisku auto-powrotu, bądź gdy akumulator śmigłowca jest na wyczerpaniu lub straci on połączenie z pilotem, maszyna będzie starała się automatycznie wrócić do punktu startu, jeżeli dron znajduje się w zasięgu 20m od pilota. Jeżeli dron jest oddalony na więcej niż 20m, najpierw wzniesie się na wysokość 25m i następnie wróci do pilota. Wciśnięcie i przytrzymanie guzika auto-powrotu zakończy powracanie, chyba że zostało ono zainicjowane w skutek niskiego poziomu mocy. Podczas auto-powrotu wciąż możemy sterować dronem w celu unikania przeszkód. Po puszczeniu sterów dron znowu zacznie do nas wracać.

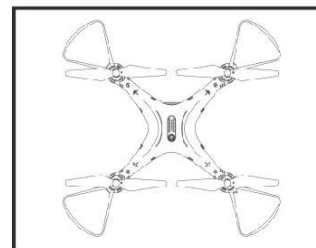
Wskazówka:

1. Jeżeli tylna dioda drona świeci się na pomarańczowo, oznacza to, że sygnał GPS jest za słaby lub nie działa i auto-powrót nie będzie działał.
2. Gdy akumulator drona będzie na wyczerpaniu, należy wylądować modelem, inaczej może on spaść z dużej wysokości i ulec uszkodzeniu.

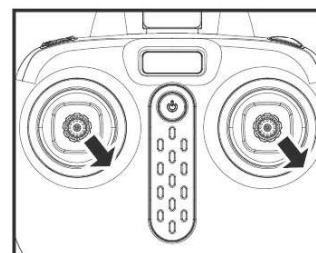
4. Zabezpieczenie przed spadkiem mocy:
Gdy światła na spodzie śmigłowca zaczynają migać, oznacza to, że akumulator jest na wyczerpaniu. Wyląduj maszyną i naładuj akumulator.



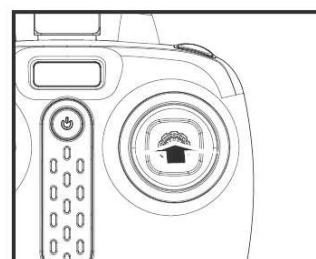
5. Zabezpieczenie przed śpięciem:
Jeżeli śmigło się zaklinuje, zasilanie zostanie odłączone. By kontynuować lot, należy ponownie zsynchronizować pojazd.



6. Korekcja wznoszenia:
Ułóż quadcopter poziomo i wychyl oba drążki nadajnika w prawy, dolny róg na 2-3 sekundy. Lampka quadcoptera powinna ponownie zacząć szybko migać, po 2-3 sekundach lampka znowu powinna palić się stałym światłem. Oznacza to, że operacja się powiodła.



7. Przełączenie prędkości: Wyjściową prędkością drona jest prędkość „wolna”, możemy jednak przełączyć się na wyższą prędkość krótko wciskając prawy drążek. Przełączenie pomiędzy prędkościami oznajmiane jest sygnałem dźwiękowym (1 dla prędkości niskiej i 2 dla wysokiej).

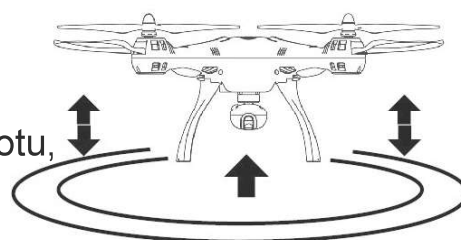


8. Koordynaty GPS i zdjęcia z powietrza
Po zarejestrowaniu przez drona punktu startu, możliwe będzie dokładne robienie zdjęć i nagrywanie filmów z wcześniej ustalonego punktu. Kąt kamery możemy zmienić od 0 do 90 stopni korzystając z przycisków na pilocie.

Na otwartej przestrzeni zasięg GPS to 200 metrów. GPS działa maksymalnie na wysokości 100m.

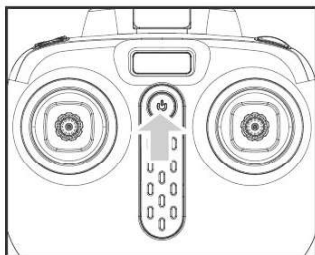
9. Utrzymywanie pułapu:

Jeżeli po wzniesieniu się na zadowalającą nas wysokość puścimy lewy drążek, +dron automatycznie będzie utrzymywał stały pułap lotu, dzięki wbudowanemu barometrowi.

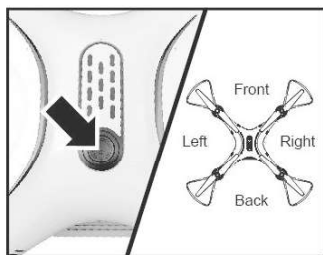


7. Funkcja headless:

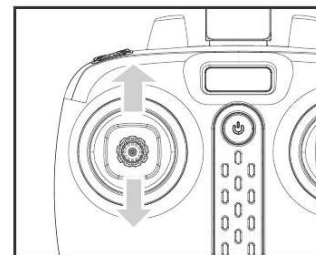
a) Definiowanie frontu:



1. Włącz pilot.

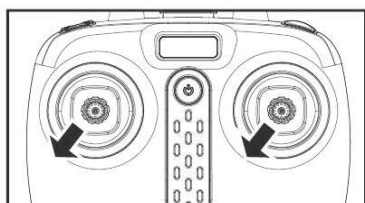


Krok 2: Podłącz akumulator do drona.



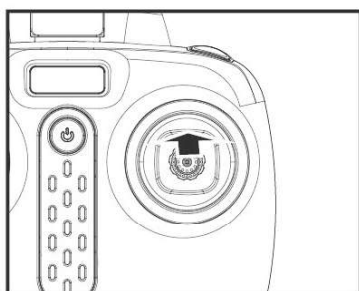
Krok 3: Włącz drona, wciskając guzik na górze modelu.

b) korygowanie definicji frontu:

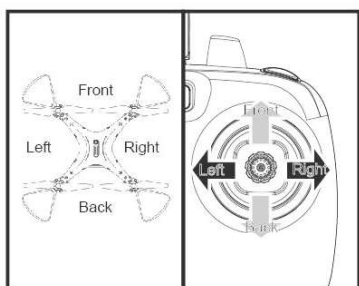


1. Jeżeli śmigłowiec rozbija się w trybie headless, definicja frontu może ulec wypaczeniu i musi zostać skorygowana. Aby ponownie zdefiniować front, należy wychylić oba drążki jednocześnie w lewy, dolny róg. Gdy diody na quadcopterze zaczną powoli migać przez 3 sekundy, oznacza to, że korekta została przeprowadzona pomyślnie.

c) Przełączanie pomiędzy trybem headless, a trybem domyślnym.



1. Tryb headless nie jest trybem domyślnym. Można go uruchomić wciskając i przytrzymując prawy drążek przez 3 sekundy, po których usłyszymy 3 sygnały dźwiękowe oznaczające wejście w tryb headless. Ponowne wciśnięcie prawego drążka w trybie headless zaowocuje wyjściem z trybu, któremu towarzyszyć będzie długi, pojedynczy sygnał dźwiękowy. (W trybie headless diody drona migają raz na 4 sekundy).



2. W trybie headless dron zawsze będzie leciał do przodu/tyłu/w lewo/prawo w odniesieniu do pilotującego. Kąt obrotu drona wokół własnej osi nie ma znaczenia.

8.Przesył obrazu z kamery w czasie rzeczywistym.

1.Pobranie oprogramowania.

Aplikację SYMA GO na telefony z systemem Android można pobrać ze strony www.symatoys.com lub zeskanować kod QR z instrukcji.

Aplikację SYMA GO na telefony z systemem IOS można pobrać z App Store lub zeskanować kod QR.

Kody QR znajdują się w niniejszej instrukcji i na pudełku. Po najnowsza wersję aplikacji SYMA GO udaj się do App Store lub stronę www.symatoys.com.

2.Nawiązanie połączenia

a) Włącz quadcopter, dioda kamery powinna zaświecić się na zielono. W ciągu 10 sekund dioda kamery zacznie migać i kamera będzie gotowa do połączenia ze smartfonem.

b) Po nawiązaniu połączenia znajdź w telefonie sieć WIFI o nazwie FPV-WIFI-**** i połącz się z nią.

c) Włącz program SYMA GO i wciśnij przycisk START, transmisja obrazu na żywo z kamery śmigłowca zostanie zainicjowana.



1. Włącz program SYMA GO.



2. Kliknij ikonkę START



3. Na ekranie pojawi się obraz z kamery, wyświetlany w czasie rzeczywistym.

3. Interfejs aplikacji



1.Powrót
2.Sygnał WiFi
3.Przeglądaj zdjęcia i filmy
4.Rozpocznij nagrywanie
5.Zrób zdjęcie
6.Czas nagrania

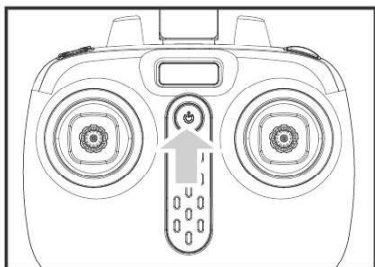
4. Przesyłanie obrazu z kamery w czasie rzeczywistym:

Robienie zdjęć i nagrywanie filmów: Wciśnij ikonkę odpowiadającą za robienie zdjęć, by zrobić zdjęcie lub filmowanie, by rozpocząć nagrywanie, na interfejsie aplikacji. Gotowe zdjęcia i filmy można znaleźć odpowiednio w katalogach ze zdjęciami i filmami.

5. Zapisywanie materiałów na karcie pamięci.

Kamera quadcoptera ma miejsce na kartę pamięci i na niej to będą zapisywane zdjęcia i filmy przy jednoczesnym ich zapisywaniu w pamięci telefonu. W przypadku braku karty pamięci, wszelkie zdjęcia i nagrania wideo będą zapisywane wyłącznie w pamięci telefonu.

1. Przygotowanie do lotu



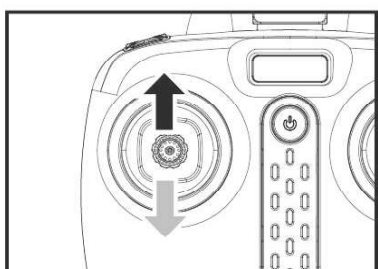
1. Włącz pilot.



Krok 2: Podłącz akumulator do drona.

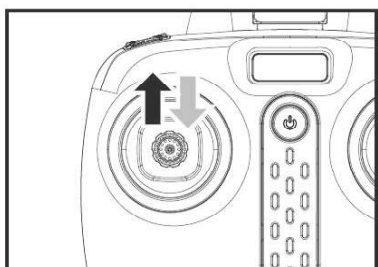


Krok 3: Włącz drona, wciskając guzik na górze modelu.

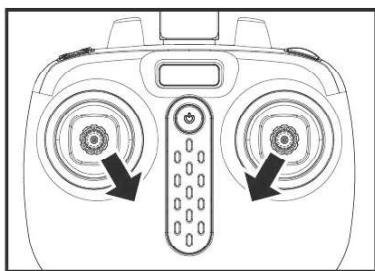


3. Upewnij się, że lewy drążek jest w najniższej, możliwej pozycji. Następnie przesunij do maksymalnie do góry i maksymalnie w dół. Długi sygnał dźwiękowy zasygnalizuje powodzenie synchronizacji sygnału.

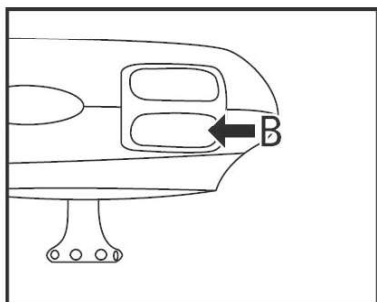
2. Włączanie drona



Metoda 1: Wychyli lewy drążek do najwyższej pozycji, a następnie z powrotem na środek. Śmigła zaczną się powoli obracać.

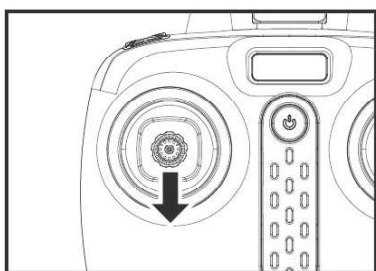


Metoda 2: Wychyl oba drążki w dół i do środka. Następnie zacznij zakreślać drążkami koła do wewnątrz, dopóki śmigła nie zaczną się obracać.

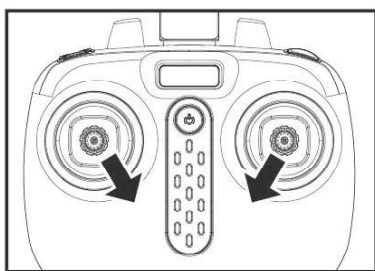


Metoda 3: Gdy dron znajduje się na ziemi wciśnij guzik „B”, dron samoczynnie wystartuje i będzie unosił się w powietrzu na stałej wysokości.

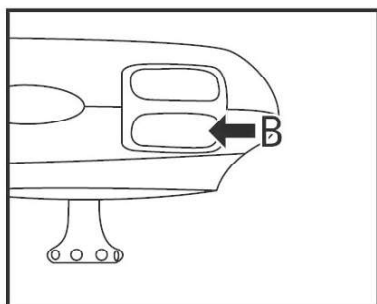
3. Wyłączenie drona.



Metoda 1: Wychyl lewy drążek do najniższej pozycji i przytrzymaj do tam przez 2-3 sekundy. Dron się wyłączy.



Metoda 2: Wychyl oba drążki w dół i do środka. Następnie zacznij zakreślać drążkami koła do wewnątrz, dopóki śmigła nie zaczną się obracać.

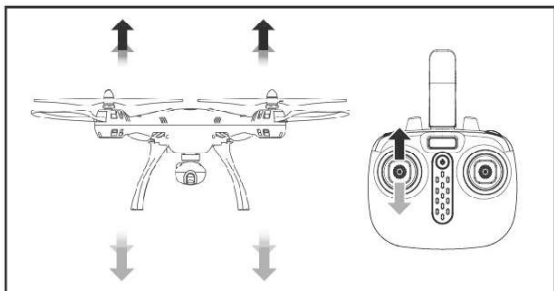


Metoda 3: Gdy dron znajduje się w powietrzu, wciśnij przycisk „B”. Dron samoczynnie wyląduje na ziemi.

Sterowanie dronem

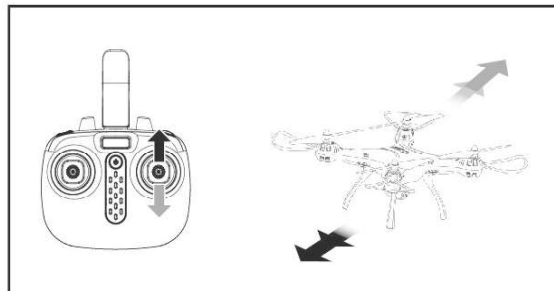
Kontrola kierunku lotu

Wznoszenie i opadanie



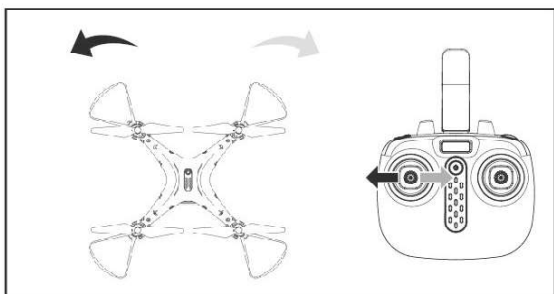
Wychył lewy drążek w górę lub w dół, by wznieść lub obniżyć śmigłowiec.

Lot do przodu i do tyłu



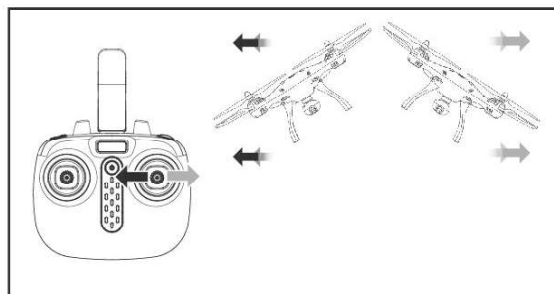
Wychył prawy drążek w górę lub w dół, by polecieć do przodu lub do tyłu.

Skręcanie w lewo i w prawo



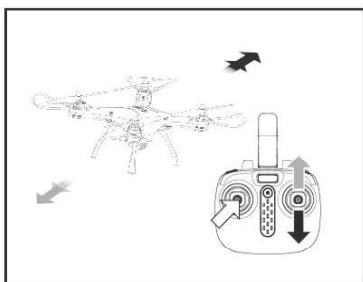
Wychył lewy drążek w prawo lub w lewo, by skrócić w prawo lub w lewo.

Lot w lewo i w prawo



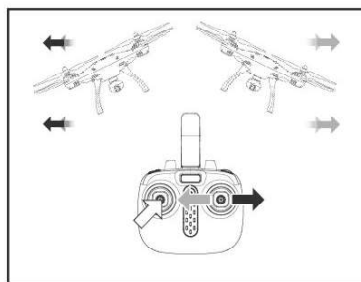
Wychył prawy drążek w prawo lub w lewo, by polecieć w prawo lub w lewo.

Korekta lotu w przód i w tył



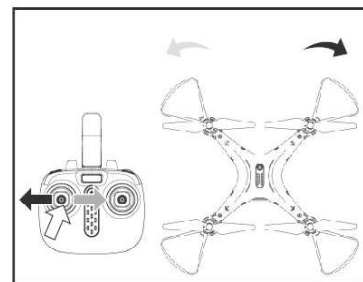
Jeżeli quadcopter sam leci do przodu lub do tyłu, możesz to skorygować poprzez wciśnięcie i przytrzymanie lewego drążka przy jednoczesnym wychyleniu prawego drążka w górę lub w dół. Nie puszczaj drążka, dopóki śmigłowiec nie wyrówna lotu.

Korekta lotu na boki



Jeżeli quadcopter sam leci w lewo lub w prawo, możesz to skorygować poprzez wciśnięcie i przytrzymanie lewego drążka przy jednoczesnym wychyleniu prawego drążka w lewo lub w prawo. Nie puszczaj drążka, dopóki śmigłowiec nie wyrówna lotu.

Korekta skrętu



Jeżeli quadcopter sam skręca w lewo lub w prawo, możesz to skorygować poprzez wciśnięcie i przytrzymanie lewego drążka przy jednoczesnym wychyleniu (lewego drążka) w lewo lub w prawo. Nie puszczaj drążka, dopóki śmigłowiec nie wyrówna lotu.

UWAGA: Wszelkie modyfikacje wprowadzone przez użytkownika mogą mieć wpływ na uprawnienia do sterowania modelem.

Model spełnia wymagania sprzętu elektronicznego klasy B, o których mowa w części 15 zasad FCC. Ograniczenia te zostały narzucone w celu ochrony przed potencjalnymi szkodami na terenach zamieszkałych. Sprzęt, o którym mowa w instrukcji, generuje i wykorzystuje fale radiowe które mogą zakłócać komunikację radiową, jeżeli z modelu nie korzystamy przestrzegając zasad zawartych w niniejszej instrukcji.

Nie ma jednak 100% gwarancji, że używanie modelu w pobliżu odbiorników radiowych lub telewizyjnych nie zakłóci sygnału, nawet jeżeli wszystkie instrukcje będą przestrzegane. W takim przypadku można spróbować temu zaradzić wykorzystując jeden z podanych poniżej sposobów:

- Przenieś antenę odbiornika
- Zwiększ odległość pomiędzy sprzętem, a odbiornikiem
- Podłącz sprzęt do innego gniazda niż odbiornik
- Skontaktuj się z dostawcą sygnału lub fachowcem

Model ten mieści się w regulacjach emisji sygnału radiowego na użytek prywatny, opisanych w FCC. Model ten nie powinien być używany w połączeniu z zewnętrznymi antenami bądź nadajnikami.

Deklaracja producenta:

GuangDong Syma model aircraft Industrial co.,Ltd, deklaruje, że opisany w niniejszej instrukcji dron spełnia rygory opisane w dyrektywie 2014/53/EU.

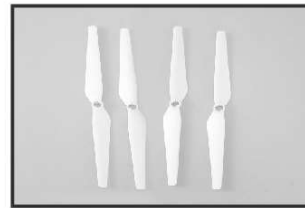
Lista części



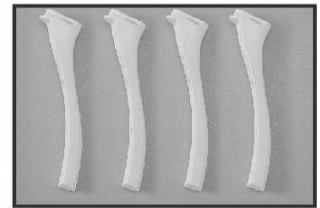
Top Main Body



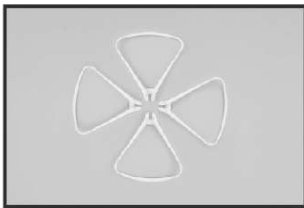
Bottom Main Body



Blade



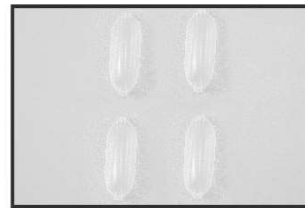
Landing Gear



Protective Gear



Motor



Lamp Cover



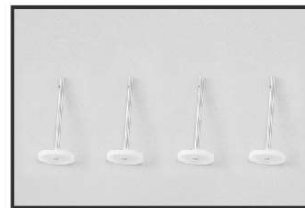
Wrench



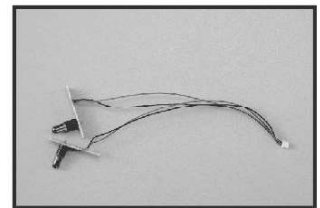
Charger



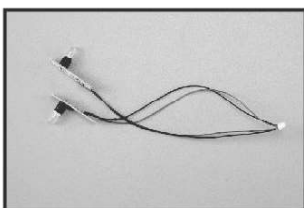
Camera



Gear



Light Board
(Red)



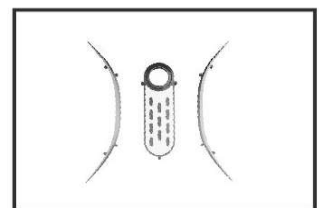
Light Board
(Green & Red)



LiPo Battery



Card Reader



Decoration
Accessories



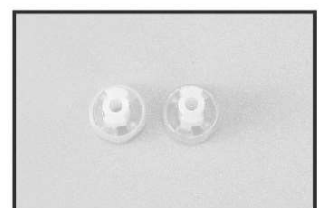
Blade Cover



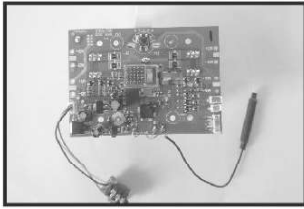
Main Stand



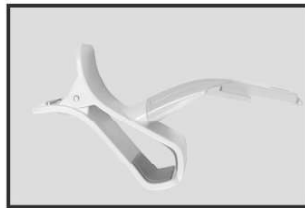
Blade Lockstitch A



Blade Lockstitch B



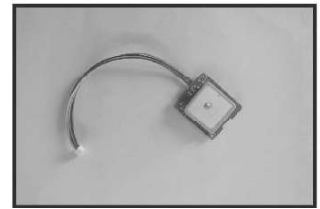
Receiver Board



Mobile Phone Retaining Clip

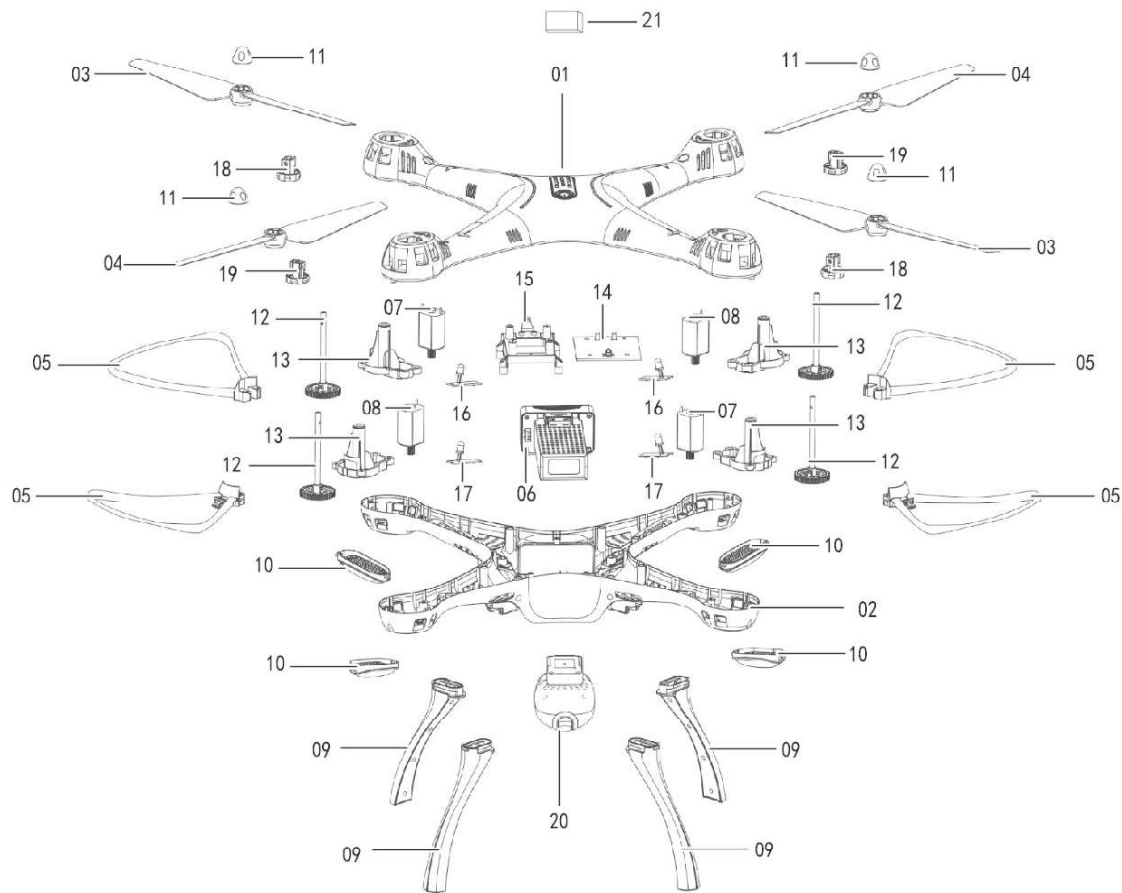


Remote Control



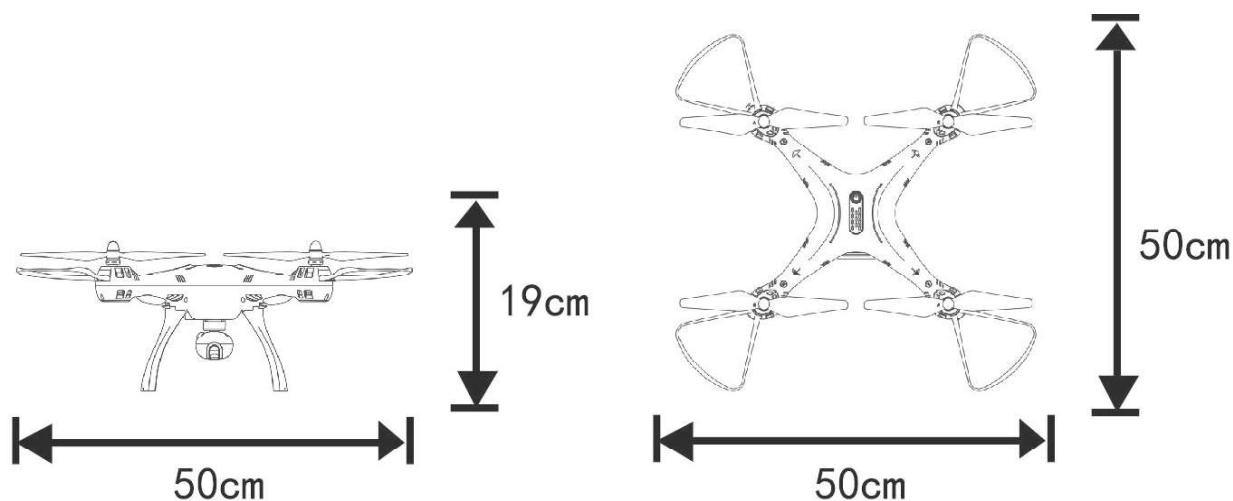
GPS Module

Diagram



NO.	Product Name	Qty.	NO.	Product Name	Qty.	NO.	Product Name	Qty.
01	Top Main Body	1	09	Landing Gear	4	17	Light Board (Red)	2
02	Bottom Main Body	1	10	Lamp Cover	4	18	Blade Lockstitch A	2
03	Blade(Clockwise Direction)	2	11	Blade Cover	4	19	Blade Lockstitch B	2
04	Blade(Counter-clockwise Direction)	2	12	Gears	4	20	Camera	1
05	Protective Gear	4	13	Main Stand	4	21	GPS Module	1
06	Battery	1	14	Receiver Board	1			
07	Motor(Clockwise Direction)	2	15	Receiver Board Case	1			
08	Motor(Counter-clockwise Direction)	2	16	Light Board (Green & Red)	2			

Specyfikacje techniczne



Długość: 50cm

Wysokość: 19cm

Akumulator: 7,4V 2000mAh litowy

Szerokość: 50cm

Model silnika: 132

Problemy i rozwiązania

Problem	Przyczyna	Rozwiązanie
Dron nie reaguje	1.W dronie włączyło się zabezpieczenie przed spadkiem mocy. 2.Gdy bateria w nadajniku się rozładuje, dioda zacznie migać.-	1.Naładuj śmigłowiec. 2.Naładuj lub wymień baterie nadajnika.
Dron reaguje z opóźnieniem	1.Niski poziom mocy baterii nadajnika. 2.Ktoś w pobliżu używa nadajnika o takiej samej częstotliwości.	1.Wymień baterię. 2.Wyjdź poza zasięg innego nadajnika.
Dron przechyla się podczas zawisu	1. Poziom został błędnie zdefiniowany.	1. Należy dokonać korekty lotu zgodnie z instrukcjami ze s. 8.
Dron przechyla się do przodu w trybie headless	1. Definicja frontu uległa wypaczeniu po kraksie śmigłowca.	1. Ponownie zdefiniuj front zgodnie z i nstrukcjami ze s. 9
Dron nie zachowuje stałego pułapu lotu.	1.Synchronizacja sygnału odbywała się na nierównej powierzchni. 2.Zmienne ciśnienie atmosferyczne spowodowane złą pogodą. 3.Kolizja rozstroić żyroskop.	1.Dokonaj ponownej synchronizacji sygnału, tym razem na płaskiej i równej powierzchni. 2.Unikaj lotów w złą pogodę. 3.Dokonaj korekty wznoszenia opisanej na s.8

Gwarancja:

- Produkt objęty jest 24-miesięczną gwarancją
- Gwarancja nie obejmuje części eksploatacyjnych, ulegających naturalnemu zużyciu, np. śmigła, zębatki, bateria itp.
- Gwarancja nie obejmuje uszkodzeń mechanicznych spowodowanych winą użytkownika, niewłaściwym lub nieumiejętnym posługiwaniem się modelem
- W przypadku uszkodzenia modelu, należy go odesłać we własnym zakresie do miejsca zakupu, wraz z dołączonym dowodem zakupu
- Reklamacje bez ważnego dowodu zakupu nie będą rozpatrywane



Kod QR dla użytkowników telefonów z systemem Android.



Kod QR dla użytkowników telefonów z systemem IOS.